

MiR100 für die Automatisierung von Transportlösungen in Innenräumen

MIR100.DE 03 2017

| Specifications | |
|--|---|
| Bestimmungsgemäße Verwendung | Mobiler roboter für Transportaufgaben in Industrie, Logistik und Gesundheitswesen |
| Abmessungen | |
| Länge | 890 mm |
| Breite | 580 mm |
| Höhe | 352 mm |
| Gewicht (ohne Ladung) | 62,5 kg |
| Ladefläche | 600 x 800 mm |
| Farbe | RAL 9010 |
| Nutzlast | |
| Ladungsgewicht | 100 kg (maximale Steigung 5%) |
| Zugkapazität | 300 kg (siehe separates MiRHook Datenblatt) |
| Geschwindigkeit und Leistung | |
| Laufzeit | 10 Stunden oder 20 km |
| Höchstgeschwindigkeit | vorwärts: 1,5 m/s (5,4 km/h) / rückwärts: 0,3 m/s (1 km/h) |
| Wendekreis | 520 mm (um Robotermittelpunkt) |
| Positionierungsgenauigkeit | +/-50 mm zur Position, +/-10 mm zur Andockmarkierung |
| Überwindbare Toleranz für Lücken und Schwellen | 20 mm |
| Leistung | |
| Batterie | Li-NMC, 24 V, 40 Ah, Ladezeit: bis zu 3 Stunden (0-80%: 2 Stunden) |
| Internes Ladegerät | Eingang: 100-230 V AC, 50-60 Hz / Ausgang: 24 V, max 15 A |
| Umgebung | |
| Umgebungstemperaturbereich | +5 °C bis +50 °C (Luftfeuchtigkeit: 10-95% nicht kondensierend) |
| Shutzart | IP 20 |
| Kommunikation | |
| W-LAN | Dual-band, drahtlos AC/G/N/B |
| Bluetooth | 4.0 LE, Reichweite: 10-20 m |
| Ein- und Ausgänge | USB und Ethernet |
| Sensoren | |
| SICK-Laserscanner S300 (2 St.) | Optischer 360°-Schutz |
| Intel RealSense™ 3D-Kamera | Erkennung von Gegenständen im Fahrweg 50-500 mm über dem Boden |
| Ultraschallscanner (4 St.) | Erkennung durchsichtiger Gegenstände im Fahrweg, z. B. Glastüren |
| Sicherheitsbestimmungen und Zulassungen | EN 1525, PLd cat. 3, und CE-Zertifizierung |
| Aufsatzmodul | |
| Max. Höhe vom Boden | 1800 mm |
| Schwerpunkt | Unter 900 mm über dem Boden |

Copyright © 2016-2017 Mobile Industrial Robots ApS. Alle Rechte vorbehalten

Mobile Industrial Robots ApS
Emil Neckelmanns Vej 15F
DK-5220 Odense SØ

+45 20 377 577
mail@mir-robots.com
www.mir-robots.com



Abmessungen des MIR100

